## 解説

# アレイ渦電流によるクラッド鋼合せ材厚さ測定

Thickness measurement of cladding material by eddy current testing array

産業プラントの保守検査におけるクラッド鋼合せ材厚さ測定の実用化

(㈱ウィズソル 松山 雅幸

## 1. はじめに

産業プラントに設置されている反応槽は、強 度部材である炭素鋼または低合金鋼に、耐食性 を有する合せ材を冶金的に接合させたクラッド 鋼が用いられることがある。合せ材はステンレ ス鋼、チタンなどの高耐食性材料であるが、腐 食性が高い内容液に晒され腐食が生じたり、反 応液が撹拌されてエロ—ジョンが生じることが ある。

合せ材に生じた減肉が進展すると、合せ材が 消失して炭素鋼が露出する。炭素鋼に反応液が 接液すると短期間のうちに貫通に至るおそれが ある。そのため、定期的に反応槽を開放して反 応槽の内面(合せ材)側から合せ材厚さを精度 良く測定し、残肉厚を広範囲に調べる必要があ る。

当社ではEddyfi社製のアレイ渦電流探傷器 MIZ-21Cとアレイ上置コイルを組み合わせた ECA(Eddy Current Testing Array)により、 クラッド鋼合せ材厚さを面測定する方法の開発 に取り組んだ。

本稿では、現場適用事例を交えて概要を紹介 する。

## 2. 電磁式膜厚計による合せ材厚さ測定

クラッド鋼合せ材厚さ測定では、主に電磁式 膜厚計が活用され、一般的には超音波法は用い られない。クラッド鋼は合せ材と炭素鋼が冶金 的に接合され、両者の音響インピーダンスの差 は小さい。そのため通常の超音波法では、合せ 材と炭素鋼の境界面からは反射エコーが得られ ないためである。

電磁式膜厚計はプローブと炭素鋼表面との距 離に応じた磁束密度の変化を検出して厚さに換 算している。つまり、合せ材厚さの測定値はプ ローブから炭素鋼表面までの距離であり、これ はECAにおいても同様である。

ある産業プラントの開放検査において、電磁 式膜厚計を用いて定点厚さ測定を行い管理して いたが、定点以外の位置で減肉が進展した事例 があった。そのため細かいピッチで広範囲を測 定する必要が生じ、新たな測定方法が待たれて いた。

#### 3. ECAによる合せ材厚さ測定

#### 3.1 きず探傷と合せ材厚さ測定の違い

ECAによる合せ材厚さ測定では、アレイ上 置コイルに生じるリフトオフ(=合せ材厚さ) を連続的に測定する。



第1図 インピーダンス平面

第1図に示すインピーダンス平面を用いて、 きず信号とリフトオフ信号の違いを考える。

きず探傷においては、リフトオフは雑音であ り位相調整により抑制する必要がある。同期検 波回路の出力は、きず信号Sのcos  $\theta$ による投影 である  $|S| \cos \theta$  に比例する。そのため、投影 軸とリフトオフ雑音との位相差が $\pi/2$ のとき cos $\theta$ =0となりリフトオフ雑音がきず信号Sの 出力に影響を及ぼさない。

第1図において、きず信号Sとリフトオフ雑 音との位相差が小さい場合は、 $|S|\cos\theta$ が 小さくなるためSN比が低い。この場合、試験 周波数などを調整して、きず信号Sとリフトオ フ雑音との位相差を大きくすればSN比が向上 する。

一方、合せ材厚さ測定においては、リフト オフは信号として扱う。リフトオフ信号は、 コイルと炭素鋼との電磁気的結合度と密接に 関係している。合せ材厚さ測定におけるイン ピーダンス変化の観測対象は、Y成分、大き さ $|\dot{Z}|(=\sqrt{R^2+(\omega L)^2})$ 、および位相角 $\theta$ (=tan<sup>-1</sup> ( $\omega L/R$ ))の三つである。測定条件の設定にお いては、これらの観測対象の変化が大きくなり 測定分解能が高くなるよう工夫する。きず探傷 と合せ材厚さ測定の違いを第1表に纏める。

3.2 インピーダンス変化の観測

探傷器に表示されるカラーマッピングの色調 は、Y成分に対応する。そのため、測定結果を リアルタイムで知るためには、インピーダンス 変化のグラフがY方向に大きくなるように位相 角を調整すればよい。 |Ζ| および位相角θを 観測対象とする場合は、測定結果はリアルタイ ムでは得られず、PCによるデータ処理が必要 である。

第1図においてリフトオフ信号の変化を考え る。

あるリフトオフでブリッジバランスを取り試 験片でリフトオフを変化させたとき、リフトオ フ信号 $\dot{Z}_1$ 、 $\dot{Z}_2$ が得られたとする。これらは位相 角 $\theta_1$ 、 $\theta_2$ を用いて、

第1表 アレイ上置コイルによる「きず探傷」と「合せ材厚さ測定」の違い

比較項目	きず探傷	合せ材厚さ測定
評価	位相角および振幅により、きず深さと大きさを評価する。	$\dot{Z}$ のY成分、 $ \dot{Z} $ 、位相角 $\theta$ により合せ材厚さを評価する。
表面きず	信号(検出対象)	測定対象ではない。
リフトオフ	雑音(低減する必要がある。)	信号(測定対象)
SN比	きず信号と雑音との位相角などにより決まる。	インピーダンス平面には表されない。
試験周波数	浸透深さ、特性周波数により算出する。	一般的な算出方法はない。本稿では Ż に着目し検討する。
位相角	貫通穴などの基準きずの信号により設定する。	試験周波数および測定厚さ範囲に応じて設定する。
感度	基準きずの信号が規定の大きさになるよう調整する。	対比試験片の信号を調整する。
コイル走査速度	きず検出能と関係がある。	測定値に影響は及ばない。

である。

式(1)、式(2)から、 $\Delta Y_{2-1}$ および $|Z_{2-1}|$ は | $\dot{Z}|$ の寄与が高いことが分かる。 $|\dot{Z}|$ は探傷 器の感度で調整できるため、観測対象がY成分 および $|\dot{Z}|$ である場合は測定分解能が向上で きる。

次に位相角を観測対象とする場合を考える。 第1図において、 $Z_1$ の位相角は探傷器の設定感 度および試験周波数によらず単位円上の $Z_{n1}$ と 等しい。このとき式(1)において、 $|Z_1| = |Z_2|$ =1であるから単位円におけるリフトオフ信号 の変化 $|Z_{n(2-1)}|$ は式(2)より、

 $|Z_{n(2-1)}| = \sqrt{2(1 - \cos(\theta_2 - \theta_1))} \le 2$  ...(3)

となる。

式(3)から、位相角の変化は最大値が2(=単位 円の直径)であることが確認できる。 観測対象ごとの特徴は第2表に纏める。

3.3 コイル特性の検討

合せ材厚さ測定におけるコイルの特性を調べ るため、SUS304および炭素鋼の試験片を用い てリフトオフ信号のインピーダンス変化を実測 する。

リフトオフは0.5mmピッチで0~3.0mmとす る。試験周波数は、コイルの仕様により段階的 に設定する。各試験周波数において、リフトオ フが3.0mmでブリッジバランスを取り、位相角 はリフトオフが2.0mmのときX成分が0となる よう調整し、全ての試験周波数において感度は 共通とする。

第2図(a)に、実測したインピーダンス変化の グラフを示す。

初めに試験周波数について検討する。試験周 波数が1~5kHzのとき、リフトオフが小さくな るにつれインピーダンス変化のグラフはY方向 に単調に大きくなり、10kHz以上では変化は単 調ではない。従って位相角を調整せずY成分を 観測する場合は試験周波数は10kHzより低い方 が都合がよい。

インピーダンス変化のグラフは、5kHzまでは 徐々に大きくなり、10~20kHzで最大、30kHz以 上では徐々に小さくなる。また、リフトオフが等 しい点を破線で結ぶと、破線とY軸で囲まれた 領域のサイズは電磁気的結合度と関係があると 考えられる。

そこで、この領域のサイズを | Z | を用いて 近似的に定量化すると、試験周波数と | Z | と の関係は第2図(b)のようになる。第2図(b)から、

観測対象(インピーダンスŻ)	特長	欠点
Y成分	測定中にリアルタイムで残肉厚分布が分かる。	測定厚さ範囲に応じてY成分が大きくなるよう位相角を調整 する必要がある。
大きさ  <b>Ż</b>	測定厚さ範囲ごとに位相角を調整する必要がない。	測定中にリアルタイムで結果が分からない。
位相角θ	感度調整が不要である。 測定厚さ範囲ごとに位相角を調整する必要がない。	リフトオフが大きいとき分解能が低下、改善が困難。 測定中にリアルタイムで結果が分からない。

第2表 評価に用いるデータの特徴

各リフトオフにおいて | Ż | が最大となる試験周 波数は、10~20kHzであり、このとき最も測定 分解能が高い。

次に測定分解能について考える。第2図(a)に おいて各領域の頂点をP<sub>n</sub>(n=0~2.0)とする。 リフトオフが大きくなるにつれ頂点P<sub>n</sub>はY軸に 近づく。このとき線分OP<sub>n</sub>がY軸となす角度の



変化は、しだいに小さくなる。また、第2図(b) ではリフトオフが大きくなるにつれ | 2 | は小さ くなる。以上から、全ての観測対象においてリ フトオフが大きくなるにつれ測定分解能は低下 することが確認できる。

3.4 コイル特性と

#### 正規化インピーダンス平面の対応

第3図は強磁性の導体を含む無限長ソレノイ ドコイルの正規化インピーダンス<sup>(1)</sup>である。電 磁気的結合度が高くなるにつれ、インピーダン ス変化のグラフは大きくなる。また、試験周波 数が高くなるにつれ、グラフの動作点は下方へ 進む。

第2図(a)(b)に示す実測結果と第3図のインピ ーダンス平面を比較すると次のことが分かる。

第2図(a)(b)では、リフトオフが小さくなるにつれ | Ż | が大きくなっている。これは、第3図において電磁気的結合度が高いほどインピーダンス変化のグラフの形状が



大きいことと一致する。

② 第2図(a)(b)において、 |Ż| は10~20kHz で最大となり、試験周波数が高くなるにつ れ減少する。第3図では、試験周波数が高 くなるにつれてグラフの動作点が下方へ向 かっており同じ傾向を示している。

第2図(a)(b)は現場適用を前提とした測定結果 であり、実用上のコイル特性を表している。電 磁気的結合度と試験周波数の関係に着目し、コ イル特性と正規化インピーダンス平面を対比す ることは、本測定方法を高度化する手がかりと なる。他のコイルにおいても、同様の試験を実 施すれば試験周波数の検討材料が得られる。

これらの検討結果をもとに現場検証を行った 結果、選定した試験周波数は概ね問題ないが、 コイルと測定面との接触状態が測定データに影 響を及ぼすためコイルを安定的に保持する必要 があることが分かった。これをリフトオフ信号 に対する雑音としてインピーダンス平面に表す ことは、SN比を向上させるために有効であり 今後の課題とする。現場適用においては、試験 周波数はインピーダンス変化の検討結果に実際 の測定状況を加味して適切に設定している。

3.5 位相角の設定

位相角の検討は、Y成分を観測対象とする場 合に必須である。

SUS304および炭素鋼の試験片を用いて、リ フトオフ信号を1.0~3.0mmまで段階的に測定 したとき、第4図(a)に破線で示すようなインピ ーダンス変化のグラフが得られたとする。これ がY方向に大きくなるよう位相角を調整する と、実線のようになる。このとき、ŻのY成分 とリフトオフとの関係は第4図(b)に示す校正曲 線として得られる。

第5図に、インピーダンス変化と位相角との 関係を示す。これを用いて、位相角を調整する と測定厚さ範囲がどのように変わるかを調べる。

SUS304と炭素鋼の試験片を用いて0~3.0mm のリフトオフ信号を測定する。



位相角が θ<sub>a</sub>のとき、(a)に示すインピーダン ス変化のグラフが得られたとする。リフトオフ が0~2.0mmにおいては、グラフの変化は Y方 向と比較して X方向に大きいため測定分解能が 低い。また、この範囲では一つの Y成分に対し て X成分が二つ存在し、グラフの変化が単調で はないため測定不可となる。リフトオフが2.0 ~3.0mmにおいては、グラフが Y方向に大きい ため測定できる。従って、位相角が θ<sub>a</sub>のときは、 測定厚さ範囲は2.0~3.0mmとなる。



(a) 測定厚さ範囲2.0~3.0mm



(b) 測定厚さ範囲1.0~3.0mm



(c) 測定厚さ範囲0.5~2.0mm



第5図 位相角の設定

次に、位相角をθ<sub>b</sub>に調整すると(b)に示すグ ラフが得られる。リフトオフが1.0~3.0mmに おいてはグラフの変化が単調であり良好な条 件で測定ができる。一方、リフトオフが0~ 1.0mmにおいては、グラフの変化が単調ではな いため(a)と同様の理由により測定できない。

位相角をθ。に調整すると(c)に示すグラフが 得られる。このとき、リフトオフが0.5~2.0mm においては、グラフの変化が単調でΥ方向へ大 きいため測定できる。しかし、0~0.5mmおよ び2.0~3.0mmにおいてはグラフの変化がΥ方 向へ小さいため測定できない。0~0.5mmを測 定するためには、校正する範囲を1.0mm以下に 限定するのが良い。

1.0mmでブリッジバランスを取りリフトオフ 信号を測定すると(d)に示すグラフが得られる。 0~1.0mmにおいては、グラフの変化は単調で Y方向に大きいため良好な条件で測定できる。

第2図(a)に示したように、試験周波数が低い 場合のグラフはY方向に単調であるため、同一 の位相角において測定厚さ範囲を大きくできる。

#### 3.6 測定の実施

コイル長手方向の測定ピッチは、コイルの配 列ピッチで固定されている。走査方向の測定ピ ッチは、探傷器で設定するサンプリング時間と コイルの走査速度によって決まり、測定ピッチ は標準で5mmとしている。リフトオフ信号の 測定は、きず探傷とは異なり、コイルの走査速 度が測定結果に及ぼす影響は少ない。

1回あたりの測定範囲は約100mm×1,000mm を標準としている。コイルの走査速度は標準 400mm/秒であり、1回の測定は3秒以内で完 了するためECAは広範囲の測定に適する。

合せ材に生じる全面減肉は、なだらかな形状 であり、減肉の有無を目視で判断することは難 しい。ECAはこのような全面減肉を精度よく 検出できることが特長である。ピッチングなど の局部的な減肉部においては、コイルが減肉部 を通過する際にコイルと測定面に隙間が生じる ため、減肉は信号として検出できる。しかし、 局部的な減肉は目視で容易に検出できるため主 な検出対象とはしない。局部的な減肉は、先端 径が小さいシングルコイルを用いて残肉厚を測 定するか、またはデプスゲージおよびレーザ変 位計により減肉深さを測定し、近傍の残肉厚と の差を求めて減肉部の残肉厚とすればよい。

当社では、ECAにより広範囲の合せ材厚さ の分布を把握した後、必要に応じて電磁式膜厚 計を用いて測定値を詳細に確認する方法を確立 している。この一連の測定は当社が2021年に特 許<sup>(2)</sup>を取得している。

本稿では、測定対象をクラッド鋼合せ材厚さ に限定しているが、炭素鋼等の強磁性体が非導 電性材料(ガラス、FRP、塗膜など)で覆われ ている場合は、同様にして非導電性材料の厚さ が測定できるため適用場面は多岐にわたる。

### 4. 現場適用事例

現場で合せ材厚さを面測定した事例を紹介 する。対象は縦型反応槽(内径 φ 3,600、クラ ッド鋼合せ材SUS316L、公称厚さ3.0mm)であ る。反応槽の外周部は炭素鋼のジャケットで覆 われ、さらに保温材が施工されている。

測定面は曲率を有しているが、コイルは柔軟 性があり曲面に追従するため、測定作業には支 障はない。

探傷器に収録したデータは、当社が開発した PCアプリで解析すると、第6図のようなカラ ーマッピングが得られる。特長は、測定結果が 画像化されビジュアル的に分かりやすいことで ある。また、全ての画素が残肉厚の数値データ を持っているため、残肉厚の断面グラフを表示 したり、指定した範囲の平均値を求め経年変化





を調べたり、残肉厚分布を詳細に観察するため 色調を変化させるなど、顧客ニーズに応じて 様々なアウトプットが可能である。

残肉厚の経年変化を詳細に把握するために は、定期的な全面測定が有効である。前回と比 較して減肉の進展が認められなければ、当板や 肉盛補修をせずに経過観察するという判断がで きる。そのため、補修範囲を最小限に留め本来 の運転性能が維持できる。

次に、測定データを集録せずに減肉部を効率 的に検出した事例を紹介する。対象は縦型反応 槽におけるボトム側の鏡板である。第7図は測 定中に探傷器に表示されるカラーマッピングで ある。この事例では、限られた時間内に測定を 完了させるため、数値データは保存せず測定作 業に専念し、測定中に閾値(=残肉厚1.0mm) を下回る減肉部が検出されたら、その位置を実 機にマーキングする方法を採用した。マーキン グ位置から数点を抜き取り、測定値は電磁式膜 厚計で確認した。この方法では、探傷器に全て の数値データを保存する場合と比較して、現場 作業時間は約1/4に短縮できた。探傷器にリア ルタイム表示されるカラーマッピングを確認し ながら測定し、閾値を下回る範囲が迅速に特定 された事例である。

いずれの現場においても、ECAによる測定

結果は、従来から実績がある電磁式膜厚計によ る測定結果と概ね一致しており、測定方法の妥 当性は確認された。

## 5. おわりに

本稿では、合せ材厚さの面測定の実用化に向 けた検討内容、およびECAと電磁式膜厚計を 組み合わせた現場適用事例を紹介した。

ECAによるリフトオフ測定は、原理が単純 でアウトプットが分かりやすいため、渦電流探 傷の識者は容易に着想できるが、プラント設備 の保守検査における適用事例は少ない。

本測定方法の開発においては、顧客からクラ ッド鋼の試験片を提供頂いて基礎試験を行い、 プラント設備の開放期間中に貴重な時間を頂戴 して現場検証を重ね、実用化に至ることができ た。

様々な協力が得られることに感謝し、今後も 顧客ニーズに応える検査技術の確立に取り組む 所存である。

#### <参考文献>

- (1) (一社)日本非破壊検査協会編:渦電流探傷試験II、p.64(2016)を引用し加筆。
- (2) (㈱ウィズソル:肉厚測定方法、特許第6994282号 (2021)

#### ——【筆者紹介】—

#### 松山 雅幸

(㈱ウィズソル 開発ソリューション部 主管技師 <主なる業務歴および資格>

各種プラント設備に用いる非破壊検査機器の開発改良

および現場適用に従事、2021年より現職。 NDIS 0602非破壊検査総合管理技術者。

#### <会社の主な事業内容>

1961年創業、社員446名。ブランドビジョン「守る」を ともにのもと、非破壊検査および熱処理技術サービスを 提供している。安全安心な社会の維持発展に貢献するこ とを使命とする。